

TEST21 - Mécanique

⚠ → Encadrer les résultats

1. Résoudre : $\ddot{x} + 4x = 12$, avec les conditions initiales :

$$x(0) = 1 \text{ et } \dot{x}(0) = 0$$

2. Tracer l'allure du graphe correspondant.

3. Donner le théorème du moment cinétique pour un point matériel en rotation par rapport à un centre O .

4. Etablir l'équation du mouvement (équation différentielle) vérifiée par l'angle θ pour un pendule simple par application du TMC.

5. Établir l'expression de l'énergie potentielle associée à la force conservative :

$$\vec{F} = -\mathcal{G} \frac{mM}{r^2} \vec{e}_r$$

Corrigé

1. On a :

$$x(t) = x_H(t) + x_P$$

on identifie $\omega_0^2 = 4$ soit $\omega_0 = 2$, donc :

$$x(t) = A \cos(2t + \varphi) + x_P$$

La solution particulière x_P est choisie constante, donc $\dot{x}_P = 0$ et $\ddot{x}_P = 0$. Ainsi dans l'équation de départ :

$$0 + 4x_P = 12$$

il vient :

$$x_P = x_{eq} = 3$$

soit alors :

$$x(t) = A \cos(2t + \varphi) + 3$$

On peut calculer la dérivée :

$$\dot{x}(t) = -A\omega_0 \sin(2t + \varphi)$$

et appliquer les conditions initiales :

$$x(0) = A \cos(\varphi) + 3 = 1$$

$$\dot{x}(0) = -2A \sin(\varphi) = 0$$

on en tire alors d'abord :

$$\varphi = 0$$

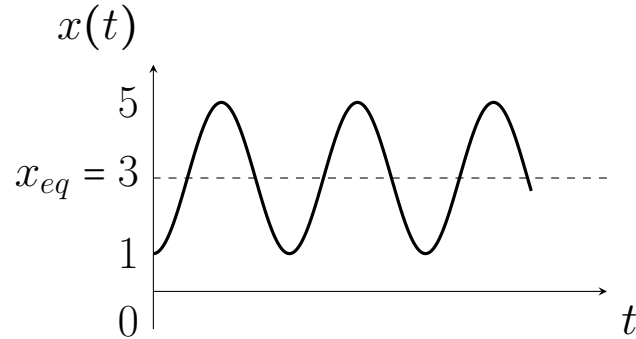
puis :

$$A = -2$$

finalement :

$$x(t) = -2 \cos(2t) + 3$$

2. Voici l'allure demandée :



3.

$$\frac{d\vec{L}_O}{dt} = \sum \overrightarrow{\mathcal{M}_O(\vec{F}_{ext})}$$

4. Par le TMC (voir cours) :

$$\begin{aligned}\vec{M}_O(\vec{T}) &= \vec{0} \\ \vec{M}_O(\vec{P}) &= -mgl \sin \theta \vec{e}_z\end{aligned}$$

on a aussi :

$$\vec{L}_O = \overrightarrow{OM} \wedge m\vec{v} = ml^2\dot{\theta}\vec{e}_z$$

soit alors avec le TMC :

$$\frac{d\vec{L}_O}{dt} = \vec{M}_O(\vec{P})$$

donc en projection sur \vec{e}_z :

$$ml^2\ddot{\theta} = -mgl \sin \theta$$

finalement :

$$\ddot{\theta} + \frac{g}{l} \sin \theta = 0$$

5. La force est conservative, elle dérive donc d'une énergie potentielle. On a :

$$F = -\frac{dE_p}{dr}$$

(à une dimension si la force dépend de r ce qui est le cas ici). L'énergie potentielle est donc une primitive de cette force :

$$E_p = - \int F.dr$$

soit :

$$E_p = - \int \left(-\mathcal{G} \frac{mM}{r^2} \right) .dr$$

$$E_p = -\mathcal{G} \frac{mM}{r} + cste$$

la constante est prise nulle, en supposant que l'interaction ressentie à l'infini tend vers 0, soit :

$$E_p = -\mathcal{G} \frac{mM}{r}$$